音場系を考慮した Active Noise Control 解析

Active Noise Control Analysis in Consideration of the Sound Field System

片山 浩己 Hiroki KATAYAMA 中出 幸吾 Kogo NAKADE 柏達也

中垣 淳

E Tatsuya KASHIWA

Atsushi NAKAGAKI

北見工業大学

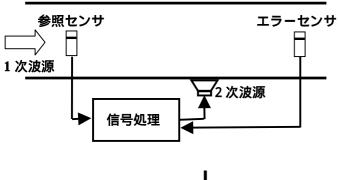
Kitami Institute of Technology

1.はじめに

電磁界及び音響解析に用いられるシミュレーション法の一つとして FDTD 法がある[1]。 FDTD 法を用いた音場解析は 3 次元形状を考慮した時間域解析が容易である。また、最近めざましい進歩を遂げるディジタル信号処理技術によって制御技術としての Active Noise Control(以下ANCとする)の研究が行われている。 3 次元時間領域解析手法である FDTD 法と信号処理法を統合することにより実際的な ANC の解析が可能となる。本報告では、 3 次元シミュレーションを行う第一歩として時間領域シミュレーションである FDTD 法と信号処理系を統合し[2]、[3]、 ANCシステムの解析を試みる。

2 . ANC の原理およびモデル

ANCは従来の吸音、遮音などの原理に基づく受動的な騒音対策技術ではなく、図1のように人工的に作った同振幅で逆位相の音を作り、音波干渉により結果的に騒音を低減させようとする技術である。これは吸音材などを用いる受動的な騒音技術では困難な低周波での高い消音効果が期待できる。



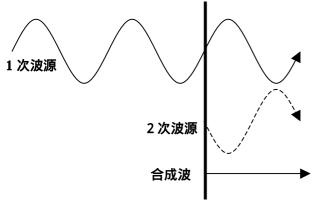


図1 ANC の原理図

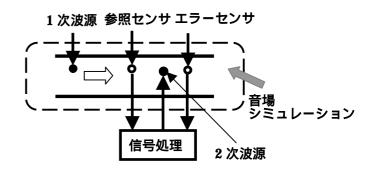


図 2 ANC モデル

3.信号制御系

FDTD 法を用いたダクトの解析モデルに filtered-x LMS アルゴリズムを用いた ANC システムを設置した場合を考える。図2の ANC モデルに示すように1次波源から騒音が伝播し、参照センサにより騒音を観測し、信号処理によって2次波源出力を計算する。2次波源出力と1次波源からの騒音が干渉した結果をエラーセンサで測定する。

3.1 誤差経路推定

ANC を動作させる前処理として図3より2次波源からエラーセンサまでの特性を求めておく必要がある。ここでは 帯域制限した白色雑音を入力信号 $\mathbf{x}(\mathbf{n})$ とし、FDTD 部のエラーセンサ出力 $\mathbf{x}_{\mathbf{c}}(\mathbf{n})$ と信号処理部の推定用フィルタの出力 $\mathbf{y}(\mathbf{n})$ との差を誤差信号 $\mathbf{e}(\mathbf{n})$ とした。求めた誤差信号 $\mathbf{e}(\mathbf{n})$ は LMS アルゴリズムによって適応フィルタのパラメータを更新する。更新された適応フィルタ特性を誤差経路特性とし、ANC に適応する。

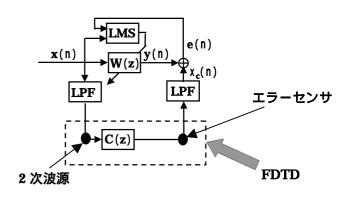


図3 誤差経路システム

3 . 2 ANC 回路

図 4 は ANC のブロック図を表す。2 次波源からの 進行波と後退波を考慮した信号処理システムを設計 し、それにより実学的な ANC システムの解析を可能 とした。また後退波を除去するための経路特性を前処 理で求めておく必要がある。

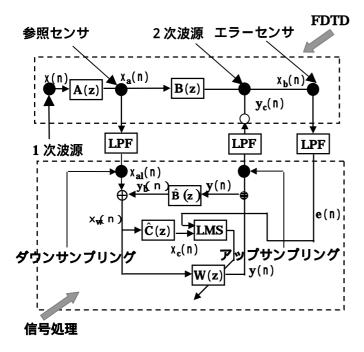


図 4 ANC ブロック図

4. 結果

本報告では、FDTD 法を用いて ANC シミュレーションを行った。ここでは 300[Hz]の正弦波信号をシステムに入力し ANC シミュレーションを行った。ダクトの長さを 2[m]、セルサイズを 1[cm]として、計算の両終端には吸収境界条件を設定し、1次元無限長ダクトをモデルとした。

図5のエラーセンサでの測定結果はANC適応開始により減衰カーブがやや緩やかではあるが、時間の経過とともに減衰し、値は小さくなっていることがわかる。図6の参照センサでの測定値はANC適応開始により2次音源からの後退波による影響で値が増加している。

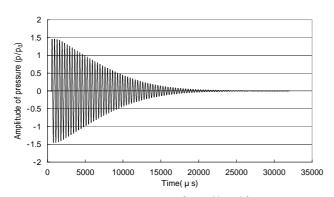


図 5 エラーセンサの音圧(後退波)

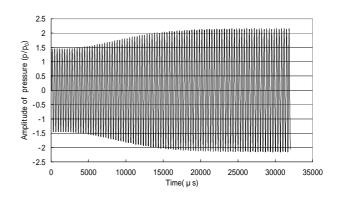


図 6 参照センサの音圧(後退波)

ダクト内の音圧分布を測定することにより、ダクト内での過渡状態から定常状態まで、その動作状況を視覚的に把握する事ができる。図7は1次元ダクト内の音圧分布を表す。横軸にダクトの格子点位置、縦軸に音圧の振幅を表す。1次音源の進行波と2次音源からの後退波により参照センサから2次波源の区間において定在波がたっていることがわかる。しかし、2次波源からダクトの終端の区間では音圧の値は小さくなっているためノイズが抑圧されていることがわかる。

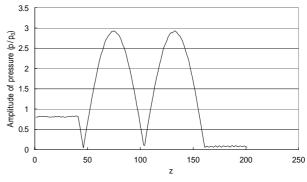


図7 1次元ダクト音圧分布

5.むすび

本報告では、FDTD 法と信号処理法を統合することにより実際的な ANC システムの解析を行った。ダクト内での過渡状態から定常状態まで、 その動作状況を視覚的に把握する事ができた。今後の課題としては車室内の音場制御、仮想現実音場システムを再現する予定である。

参考文献

- [1]千葉, 柏, 霜田, 鏡, 深井, "リープフロッグアルゴリズムに基づく時間依存差分法による 3 次元音場解析,"音学論,vol. 49, pp. 551-562, 1993.
- [2]森下,青木,田中,多氣,"FDTD 法を用いたダクト内 ANC システムのシミュレーション,"日本音響学会講演論文集,pp. 507-508, 1999.
- [3]片山,中出,柏,中垣, "FDTD 法を用いたアクティブノイズコントロール解析," 平成 14 年度電気関係学会北海道支部連合大会(北見), 145, Oct. 2002.